




-
-
-
-
-
-

-

保

c

YTC702

— 主

◆ 准 4 压3 出 4 3
120V 40A 10
120A 4 4 3 0

◆ 单 作 便

◆ 双 作 ，

◆ 件功

◆ 关 丰 C702 7 2 0 250

◆ LCD 320 240

◆ 保

◆ 具 专 出 110 220

◆ 价

二

参

0.5

0 40A
0 120A
10A
420VA
900VA
10s

20 1000Hz
1 20

0.5

0 10A / 0 30A /
20V

0.5

0 120V
0 240V
80VA / 100VA

/

20 1000Hz
1 20

0.5

0 160V
0 320V
70VA / 140VA

/

	C702	
	7	1 20 A 24 0 0 +6 1 +11 +250
	2	DC 220 0.2A AC 220 0.5A
		0.1 9999 0.1

	C702
	400 300 180
	22
	AC 220 10% 50 60
	-10 +50

二 件

一 件

制 信号

D/A 低

D/A

D/A

压、

10A

10A

入、 出

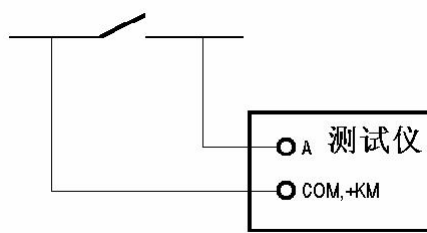
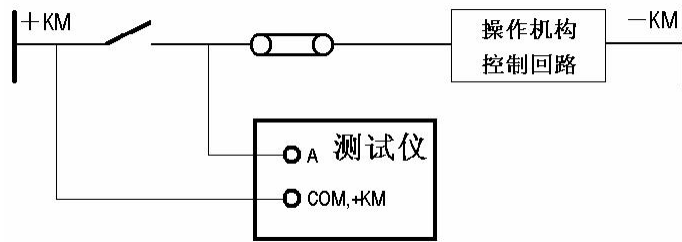
0 250

0 6

11 250

DC 220 0.2A AC 220 0.5A

位



及 作

320 240

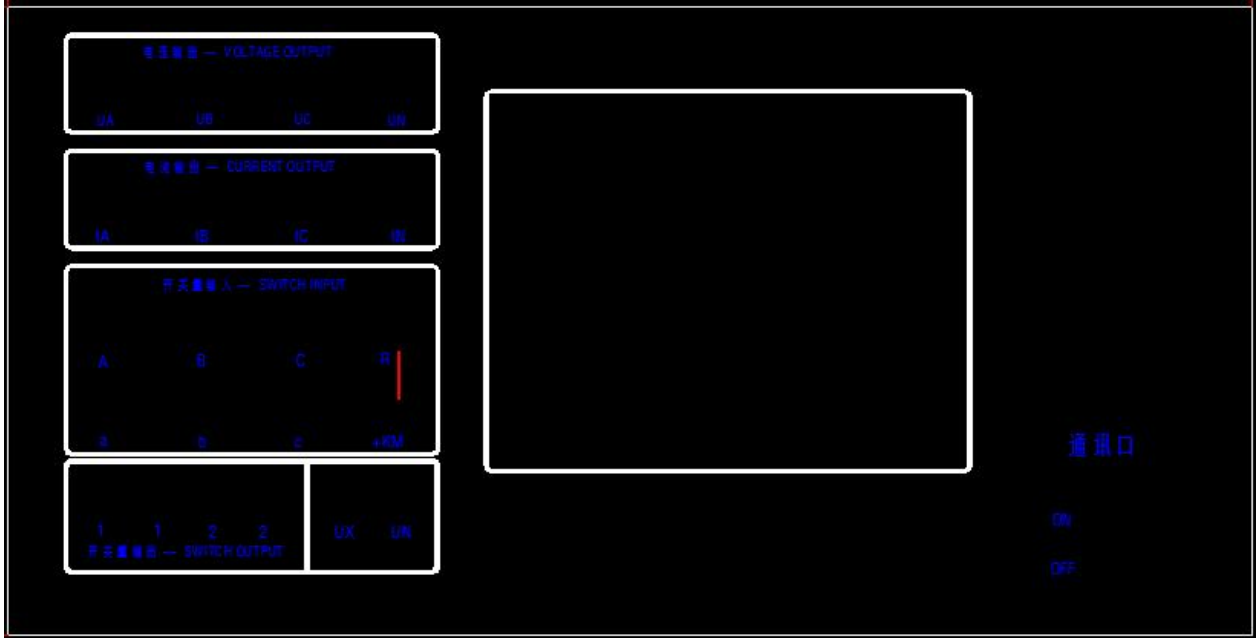
专 出

110 220

1.5A

2A 250

二 与 介



1 CD 320 240

2

3

4

1

10

5 C

6 A B C

7 A B C

A B C

8 0 250

7

9 2 DC 220 0.2A AC 220 0.5A

10 3 0

4 3 0

11

YTC702

介

110 220

1.5A

10A 250

2A 250

功 作 单 三

■ 单 作前

使

/

1

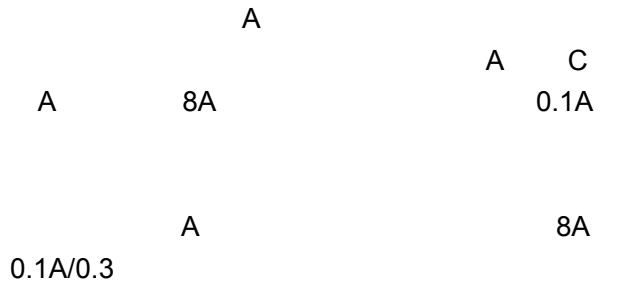
10

功 号

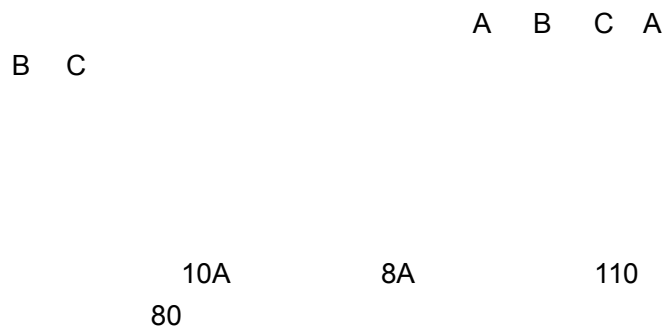


仪 件从 PC 信 到单 作

主 单



试验接线简图



【交流试验】				
相	幅值	步长	相位	步长
Va	100.00V	0.00V	0°	0°
Vb	0.00V	0.00V	0°	0°
Vc	0.00V	0.00V	0°	0°
Ia	8.00A	0.10A	0°	0°
Ib	0.00A	0.00A	0°	0°
Ic	0.00A	0.00A	0°	0°
频率	50.00	0.00	自动试验	

确认 返回 无3U0

交流试验(设置)

【交流试验】				
相	幅值	步长	相位	步长
Va	100.00V	0.00V	0°	0°
Vb	0.00V	0.00V	0°	0°
Vc	0.00V	0.00V	0°	0°
Ia	10.00A	0.10A	0°	0°
Ib	0.00A	0.00A	0°	0°
Ic	0.00A	0.00A	0°	0°
频率	50.00	0.00	自动试验	
动作时间		0.110s		

100.00V 0V 0V 10.00A 0A 0A
0° 0° 0° 0° 0° 0°

返回 无3U0

交流试验(动作)

【交流试验】				
相	幅值	步长	相位	步长
Va	100.00V	0.00V	0°	0°
Vb	0.00V	0.00V	0°	0°
Vc	0.00V	0.00V	0°	0°
Ia	8.00A	0.10A	0°	0°
Ib	0.00A	0.00A	0°	0°
Ic	0.00A	0.00A	0°	0°
频率	50.00	0.00	自动试验	
动作时间		0.000s		

100.00V 0V 0V 10.00A 0A 0A
0° 0° 0° 0° 0° 0°

100.00V 0V 0V 8.00A 0A 0A
0° 0° 0° 0° 0° 0°

返回 无3U0

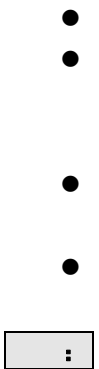
交流试验(返回)



Ua
Ia

Ub
Ib

Uc
Ic



+160V
1.

-160V

±160V

320V
0.3

2.

20mA

三

、低



/

0-120

/

/

△ △

△ /△

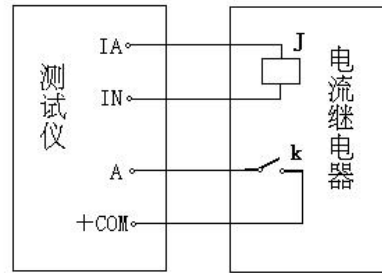


1.

1

$\Delta f / \Delta t$

2.



试验接线简图

Δ/Δ

【同期、低周试验】			
相	幅值	初相位	频率
Va	57.7V	0°	变频率
Vb	57.7V	0°	
Vc	57.7V	0°	
Ia	1A	0°	变频率
Ib	1A	0°	
Ic	1A	0°	
频率	50.00Hz	手动变频步长	0.01Hz

50

低周试验

【同期、低周试验】			
相	幅值	初相位	频率
Va	57.7V	0°	变频率
Vb	57.7V	0°	
Vc	57.7V	0°	
Ia	1A	0°	变频率
Ib	1A	0°	
Ic	1A	0°	
频率	50.00Hz	自动变频步长	3.00Hz/s

低周滑差闭锁

【同期、低周试验】			
相	幅值	初相位	频率
Va	100.00V	0°	变频率 49.76Hz
Vb	0	0°	
Vc	100.0v	0°	
			不变频 50.00Hz
频率	49.76Hz	手动变频步长	0.01Hz
动作时间	0.32s	返回时间	
动作频率	49.76Hz	返回频率	
Va超前Vc	349°	Va超前Vc	

同期试验



A-N B-N C-N A-B B-C C-A ABN BCN CAN ABC
/

Z R X Kr Kx
/

A-N B-N C-N A-B B-C C-A ABN BCN CAN ABC

/

" "

A B C BC CA AB BC CA ABC

=

,

五

2



2

1

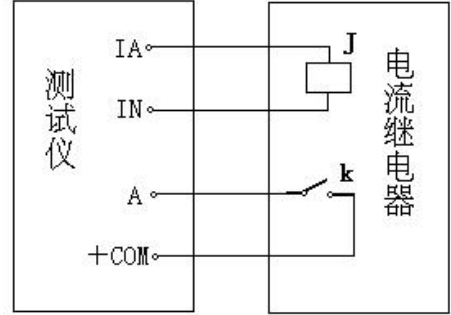
1

35

A B C AB BC CA ABC

U

I



试验接线简图

1



35kv

35

5A

40

A B C

A C

A

C

【整组试验】			
故障相	A-B	正方向	永久性
整定电流	I = 5.0A		
故障电压	U = 40.00V	U超前I	70.0°
故障初角	0°		
故障不转换	转换时间		
故障电流	1.05×I	接点控制	
故障	0.000s	断开	0.000s 重合 0.000s

确认
返回

参数设置

六

(

动作

)



7

7

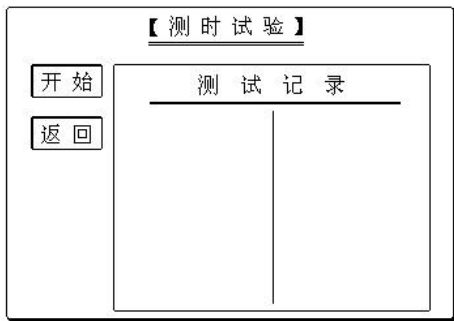
6

6

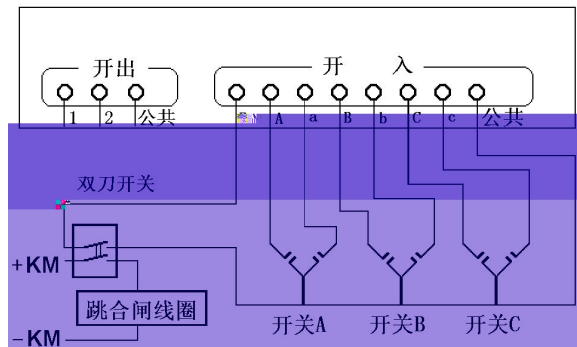
/

A

A



测时试验



七 功 、



90

3

57.7

90

57.7

(Ua Ub Uc Uab Ubc Uca)

(Ia Ib Ic Iab Ibc Ica)

/

-
-
-



In



C

A B C C
 AB 100 C 5A
 180 1

1

【功率、阻抗试验】				
相	幅值	步长	◆ 相位	◆ 步长
Vab	0.0v	0.0v	0°	0°
Ia	0.0a	0.0a	0°	-1°
Vc	57.7v		90°	自动试验

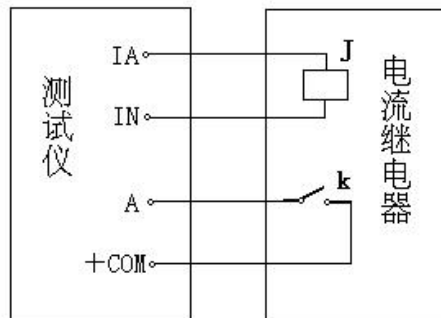
确认

返回

功率阻抗

Iab

Ia Ib



试验接线简图

八 动



30A

10A

ldz
lzd

/

ldz

ldz



九 动



6

ldz lzd 6
 ldz lzd



-
-

【差动谐波】						
	Ia, dz			Ib, zd		
直流	0.00	0°	直流	0.00	0°	
基波	0.00	0°	基波	0.00	0°	
2次	0.00	0°	2次	0.00	0°	
3次	0.00	0°	3次	0.00	0°	
4次	0.00	0°	4次	0.00	0°	
5次	0.00	0°	5次	0.00	0°	
6次	0.00	0°	6次	0.00	0°	

确认 返回

PC 作

■ PC 作

-
- 3 C 1
B C 1
-
-

■ PC 件

C 200 6 - 200 16 800 600
95 98 7

■ 件

C 9 C 1 C
C

■ 仪 件 入 PC 信

C C

■ 仪 件 从 PC 信 到单 作

C 3

■ 动 PC 件

C 800 600

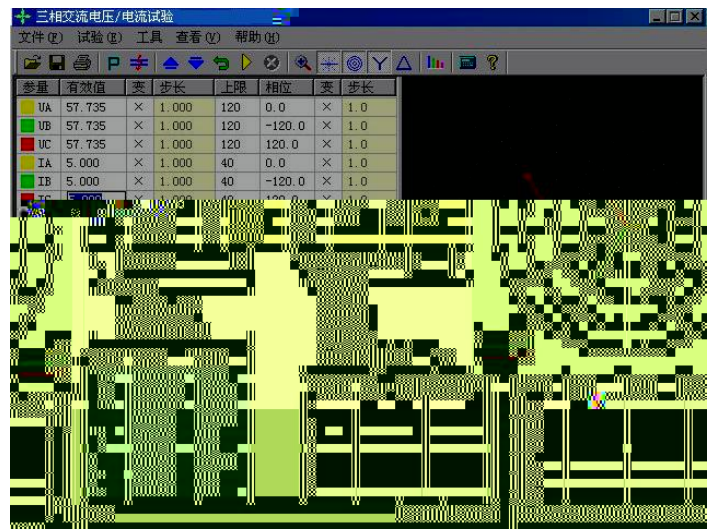
■ PC 作 件



五 件 作 介

C702

一 单 中 功 介



二 具 中 介



停



动功



变



变 减



助



出

3



出厂参



切 到 分 出

1

2

六 交

4 3

3

-
-
-
-
-
-
-
-
-
-

4 3

三相交流电压/电流试验

文件(F) 试验(E) 工具(T) 帮助(H)

参数	有效值	变	步长	上限	下限	步长
UA	10.000	1.000	120	0.0	1.0	
UB	10.000	1.000	120	-120.0	1.0	
UC	10.000	1.000	120	120.0	1.0	
IA	1.000	1.000	40	0.0	1.0	
IB	1.000	1.000	40	-120.0	1.0	
IC	1.000	1.000	40	120.0	1.0	
Ux	10.000	1.000	120	0.0	1.0	
Hz	50.000	0.000	1000			

Ux: 任意方式 开关变位去抖时间 5 ms

测接点动作
 测动作和返回

手动
 全自动
 半自动

递增
 递减

间隔时间 1000 ms

开入量	动作时间	返回时间	变量	动作	返回	返回系数
A			<input type="checkbox"/> UA			
B			<input type="checkbox"/> UB			
C			<input type="checkbox"/> UC			
R			<input type="checkbox"/> IA			
a			<input type="checkbox"/> IB			
b			<input type="checkbox"/> IC			
c			<input type="checkbox"/> Ix			

就绪 运行时间: 0.00s 开关量: A ● B ● C ● P ● a ● b ● c ●

—
交

179
240
120
40A
120 0
120 180
A
-180 360
-181
0.1
0.001

Ux

• +3 -3 $+\sqrt{3}$ 3 $-\sqrt{3}$ 3 x A B C
3
• A
• 3

分、压参

功 仪



功率显示

一次侧功率和电流 电压变比 110 KV / 110 V
 功率单位为兆瓩 电流变比 500 A / 5 A

参量	A相	B相	C相	总和
电压幅值 (KV)	11.000	11.000	11.000	
电压相位 (°)	0.0	-120.0	120.0	
电流幅值 (A)	100.000	100.000	100.000	
电流相位 (°)	0.0	-120.0	120.0	
功率因数	1.000	1.000	1.000	
有功功率 (MW)	1.100	1.100	1.100	3.300
无功功率 (MVar)	0.000	0.000	0.000	0.000
视在功率 (MVA)	1.100	1.100	1.100	3.300

A

“ 动作” “ 动作”

-
-

动、半 动、全 动
动



半 动

全 动

动变化

：

1.

2.

出 变 出 值

入

A B C

A B C

关变位

	参量	动作	返回	返回系数
<input type="checkbox"/>	UA			
<input type="checkbox"/>	UB			
<input type="checkbox"/>	UC			
<input type="checkbox"/>	IA			
<input type="checkbox"/>	IB			
<input type="checkbox"/>	IC			

短路计算 ✕

短路计算

故障类型 A相接地

故障方向 正向故障

额定电压 57.735 V

短路阻抗 1
倍整定阻抗

计算模型

短路电流不变
短路电流 5 A

短路电压不变
短路电压 20 V

整定阻抗

Z 3.0000 Ω ϕ 70.0000 °

R 1.0261 Ω X 2.8191 Ω

零序补偿系数

KL计算方式
幅值 0.667
相角 0 °

KR/KX计算方式
K₁ 0.667
K₂ 0.667

Z0/Z1计算方式
幅值 0
相角 0 °

确定
取消

0A

压

57.735

/ /

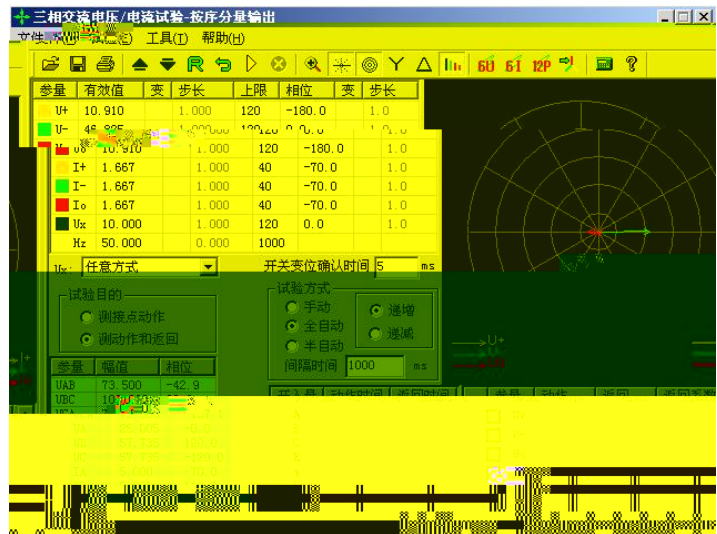
倍

0.95 1.05

偿

参量	有效值	变	步长	上限	相位	变	步长
UA	25.005		1.000	120	0.0		1.0
UB	57.735		1.000	120	240.0		1.0
UC	57.735		1.000	120	120.0		1.0
IA	5.000		1.000	40	-70.0		1.0
IB	0.000		1.000	40	-120.0		1.0
IC	0.000		1.000	40	0.0		1.0
Ux	10.000		1.000	120	0.0		1.0
Hz	50.000		0.000	1000			

分 出功



:

1.

2. $U_0 \quad I_0 \quad U_- \quad I_-$

$3U_0 \quad 3I_0 \quad 3U_- \quad 3I_-$

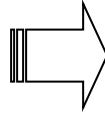
$U_0 \quad I_0 \quad U_- \quad I_- \quad 3U_0 \quad 3I_0 \quad 3U_- \quad 3I_- \quad U_0 \quad I_0 \quad U_- \quad I_-$
 $3U_0 \quad 3I_0 \quad U_- \quad I_-$

二

变压 压 () 保

何 出 压

参量	有效值	变	步长	上限	相位	变	步长
UA	30.000		1.000	120	0.0		1.0
UB	10.000		1.000	120	-120.0		1.0
UC	10.000		1.000	120	120.0		1.0
IA	5.000		1.000	40	0.0		1.0
IB	0.000		1.000	40	-120.0		1.0
IC	0.000		1.000	40	120.0		1.0
Ux	10.000		1.000	120	0.0		1.0
Hz	50.000		0.000	1000			

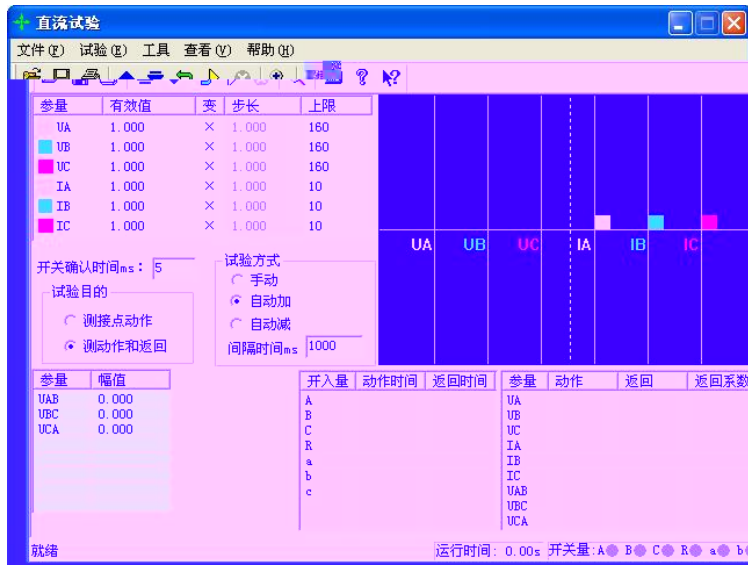


57.735 0A

交

事

七



参



出

110 220

110 220

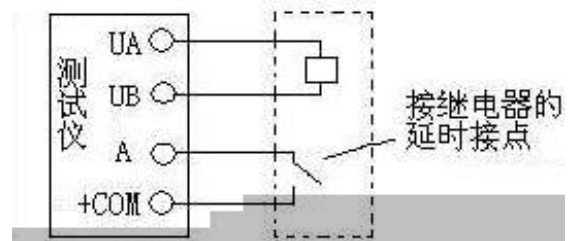
:

=

A=110 B= 110

A B

220



A B

AB

八 列 I

4

3

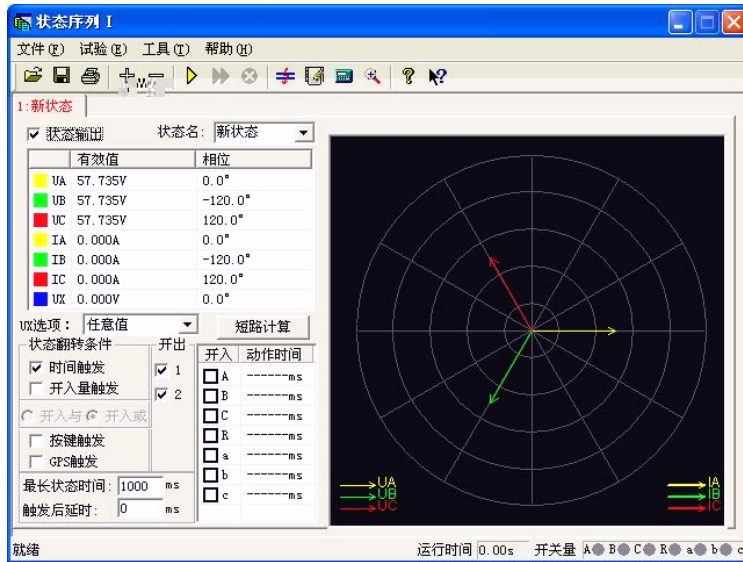
- C702

9

9

4

3



加、删



“ 出 ”

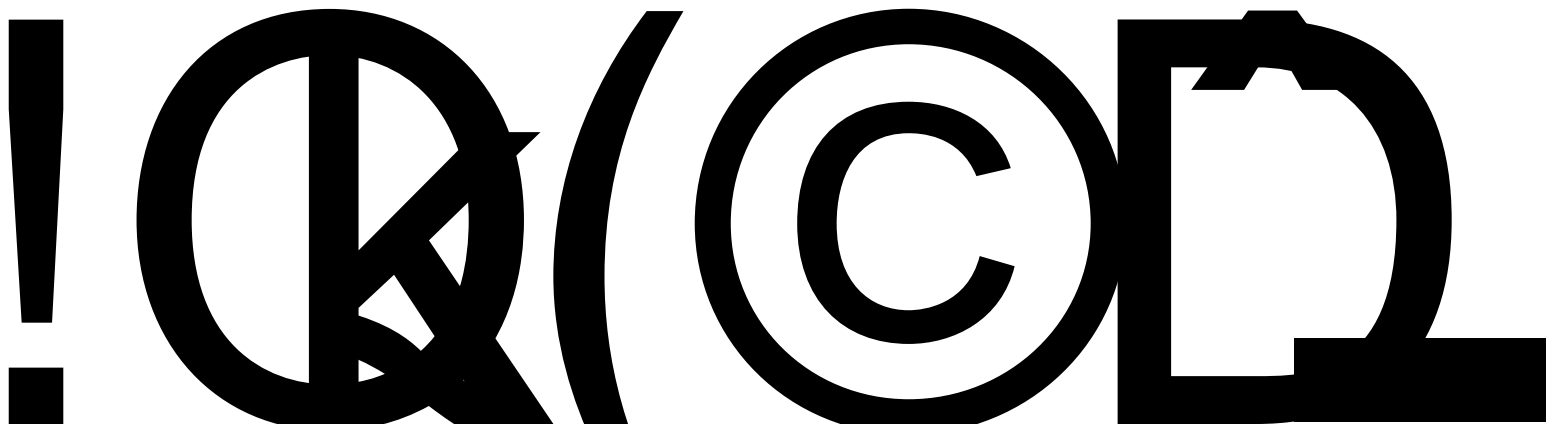
参

Ux

+3



/j
#{B





1.

2.

5 20ms

出

1 2

二

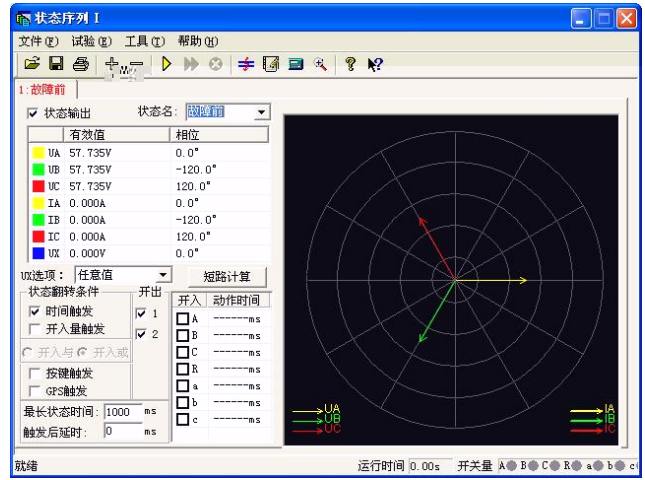
9

9

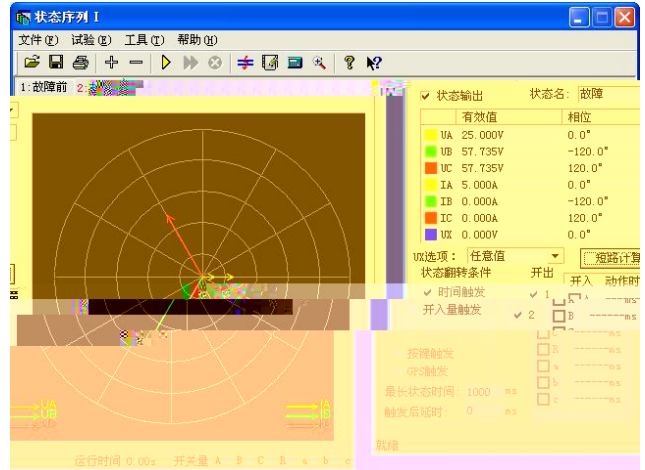
2

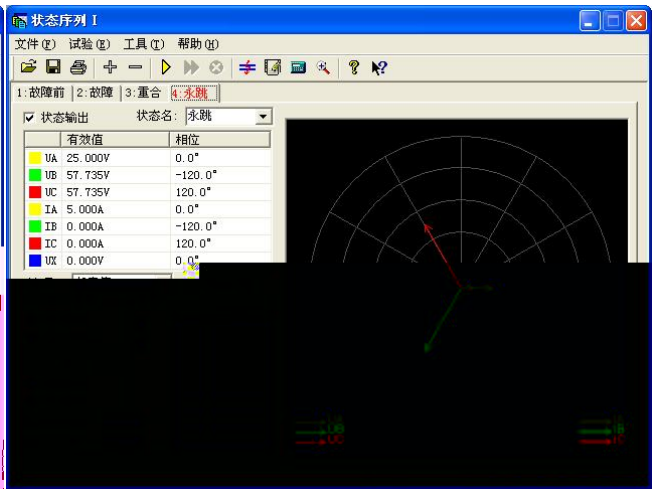
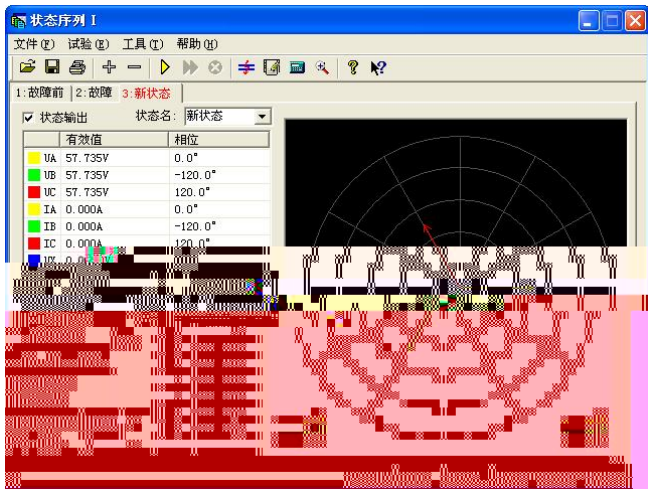
A

A



0





九 叠加

- A B C A B C 2 20
-
-
-



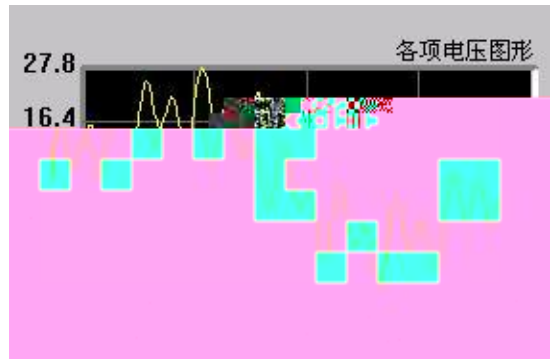
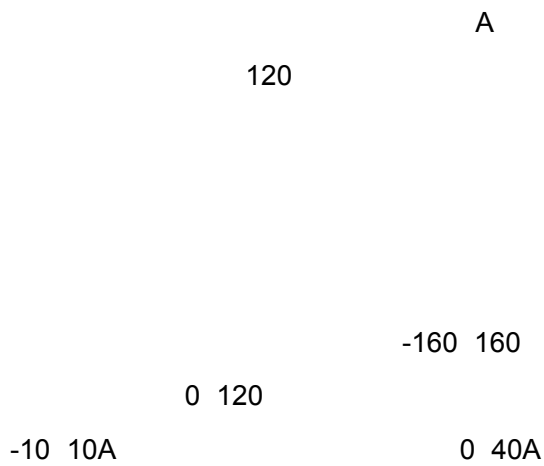
0





刷新 刷

清零

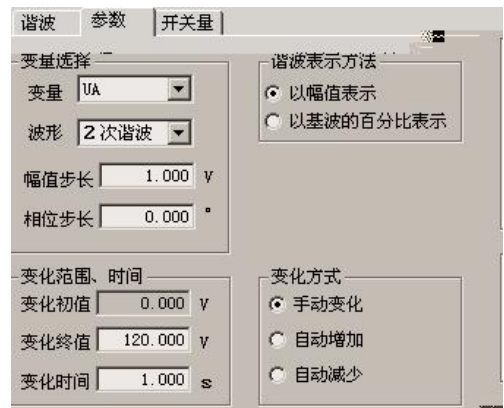


120 40A/30A

120 40A/30A

变 参

变



20

A

变化 、

10

关

2

2
20

2

A B C

动

5

二

制动

(变压 动保 分)

A B

A

A

A

2

20%

2

25%

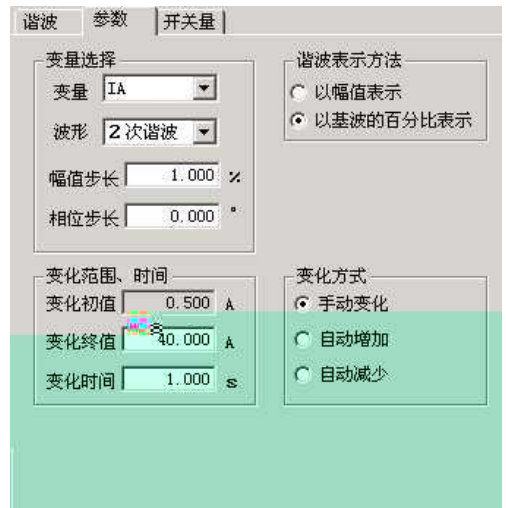
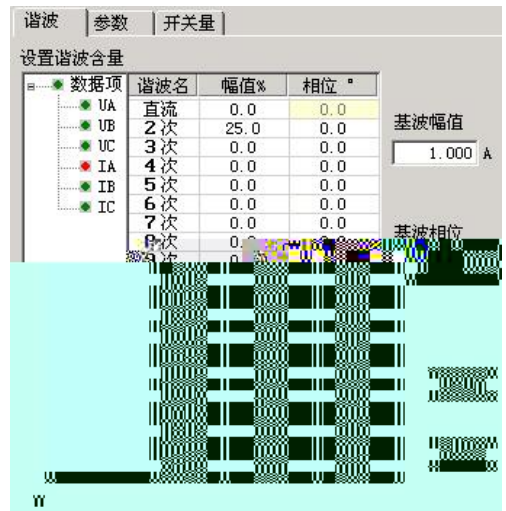
A

2A

20%

1%

A



十 及 低

-
-



—

/ /



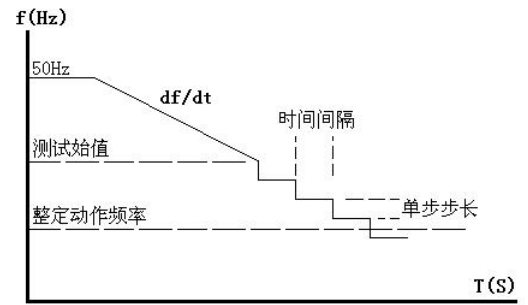
参
变化前

值

动作
动作

50

/

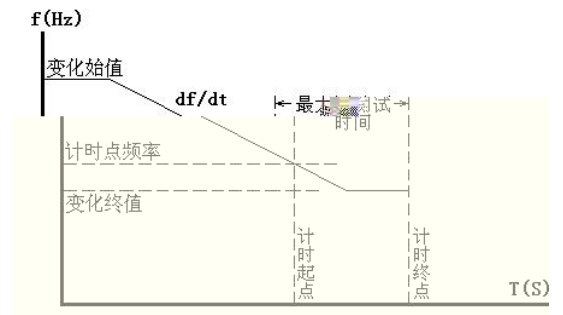


48.5 50
45

48.7 48 50
0.05

动作

50



df/dt

df/dt

/

/

变化

50

:

dv/dt

dv/dt

压变化

df/dt 值

低 压

压

低

二

A B C

A B

值

动作

df/dt 值

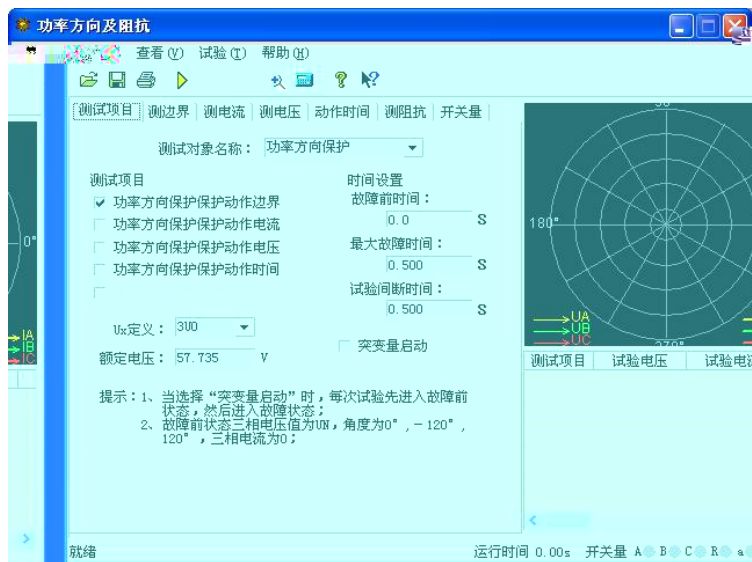
0.05

变

动作

dE/dt 闭锁		dv/dt 闭锁		低电压闭锁		低电流闭锁	
测试项目	参数	动作频率	动作时间	测试项目	参数	动作频率	动作时间
电压	有效值V	相位°	电流	有效值A	相位°		
UA	57.735	0.0	IA	0.000	0.0		
UB	57.735	-120.0	IB	0.000	-120.0		
UC	57.735	120.0	IC	0.000	120.0		
当前频率Hz 48.000							
整定值				动作频率测试范围			
动作频率	49.000 Hz	测试始值	49.300 Hz				
允许误差±	5.0 %	测试终值	48.000 Hz				
动作时间	0.500 s	变化步长	0.050 Hz				
测试时 dE/dt 值 0.500 Hz/s							
提示：请将整定动作时间设置正确							

十一 功 及



—

AB C

0

动作 义

0 0

2 2

0 0 2 2

2 2

2

2

测试项目 | 测边界 | 测电流 | 测电压 | 动作时间 | 测阻抗 | 开

试验电压:	VBC	100.000	V
试验电流:	IA		
试验相电流搜索范围从:	1.000	A	
到:	5.000	A	
试验相电流搜索步长:	0.100	A	
U _{BC} 超前I _A 角度:	-30.0	°	

3U0	0.000	V	-0.0	°
U2	0.000	V	180.0	°
3I0	1.000	A	-59.5	°
I2	0.333	A	-59.5	°

其他相电压: 57.735 V

整定值
整定动作电流: 0.000 A
允许误差: ± 5 %
动作电流定义: (U_{BC}, I_A)
动作电流当前值: 1.000 A

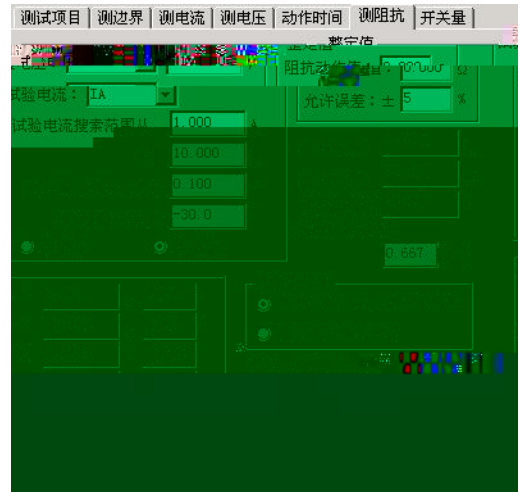
矢量图显示
 显示三相电压、电流矢量图
 显示试验相矢量图

其它相相位和试验相保持对称

压

动作

0.667



二

保 义

0

45

135

45

/

45

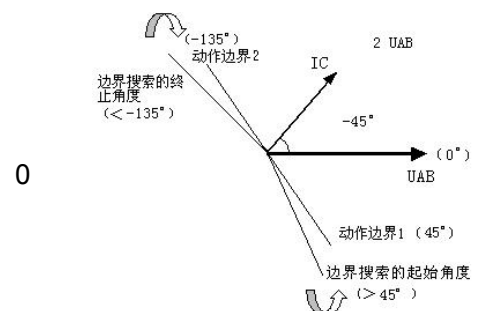
135

45

135

动作

30



20

0

0 20

130 120

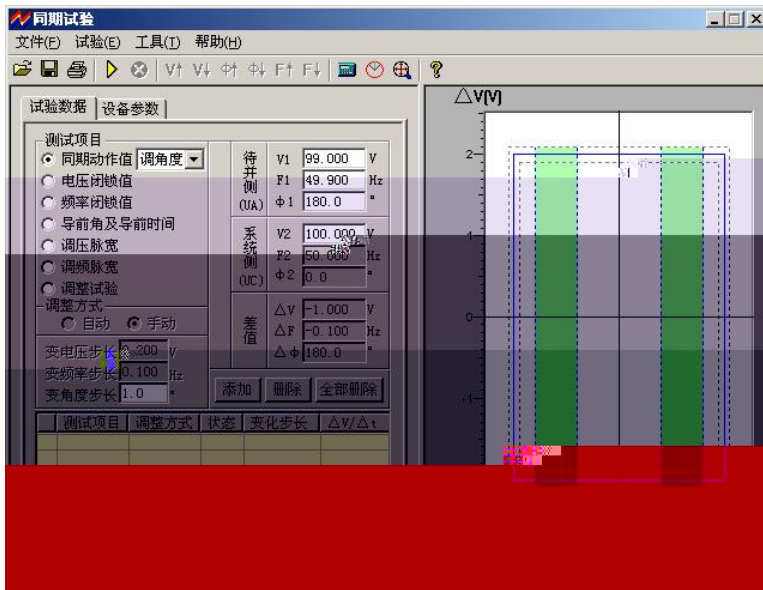
1

-130

20

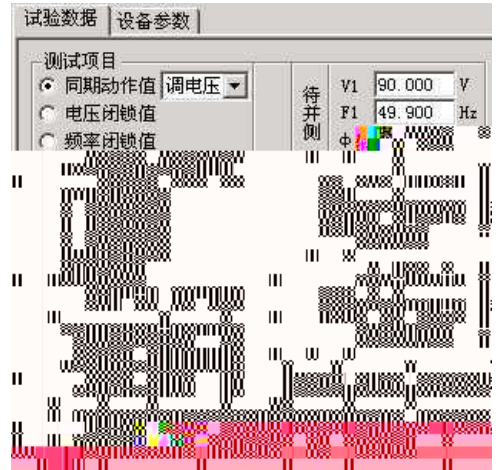
十二

-
-
-
-
-



—

动作值



1 90
49.9

F1 1
50 0

:

UA 50Hz 0° 100V UC

压 值

值

前 及 前

= / 360

= 1 / 1-2

1

2

压

压 :

A

:

B

其 参

与

加、删 与全 删

口

F F F

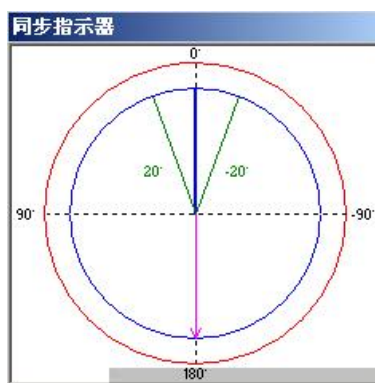
两侧

/

入 动

5

20 40



二

压

1

A

2

C

入

:

A

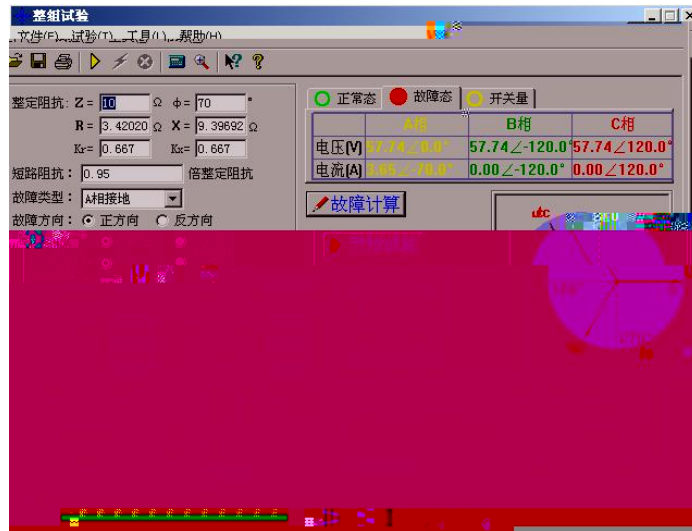
B

:

十三

I II

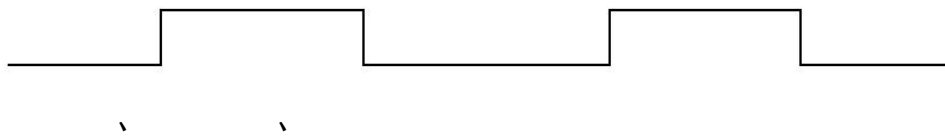
-
-
-



倍

偿

● 制 / 制



/

57.7

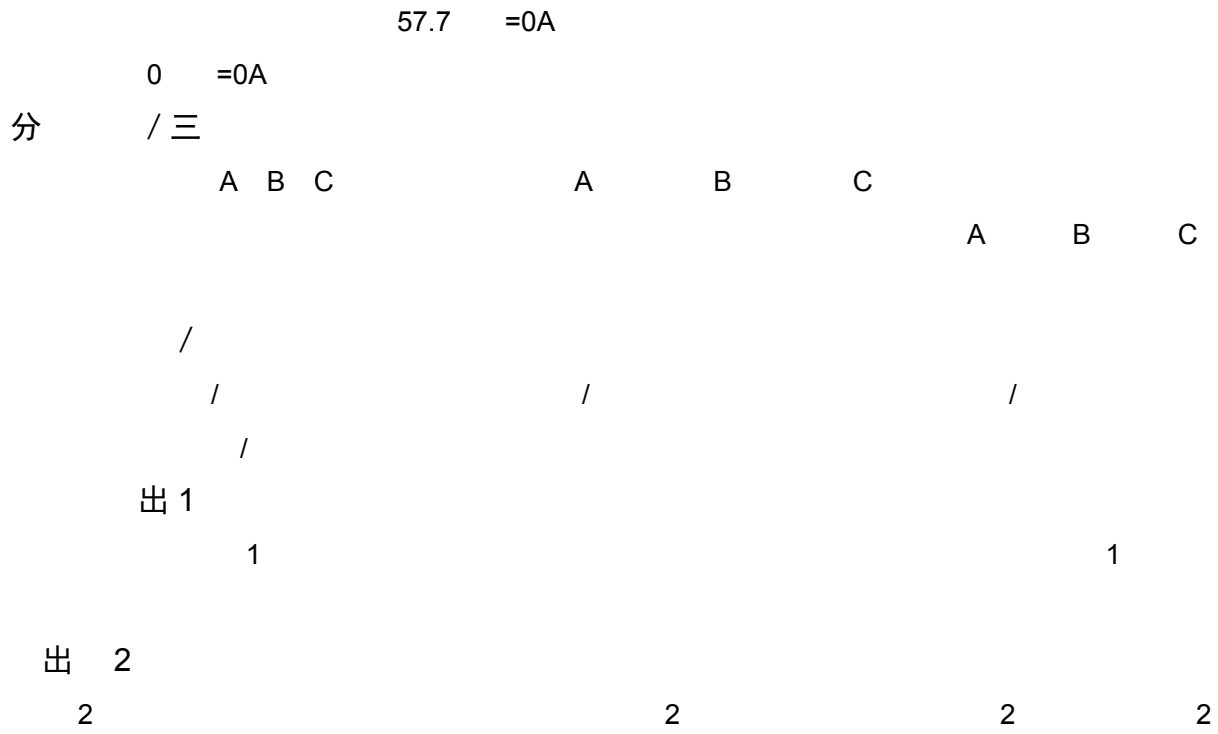
0

=0A

A B C AB BC CA AB BC CA ABC

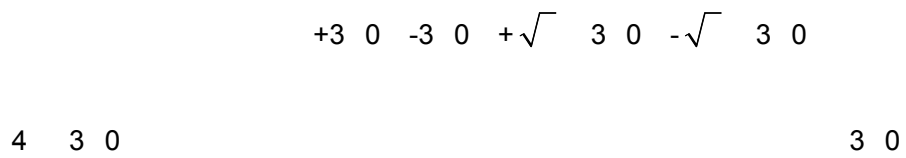
刻

PT 位



及 U_x

U_x



A B C AB BC CA ABC
压 U

I
倍

:

1.

57.7V

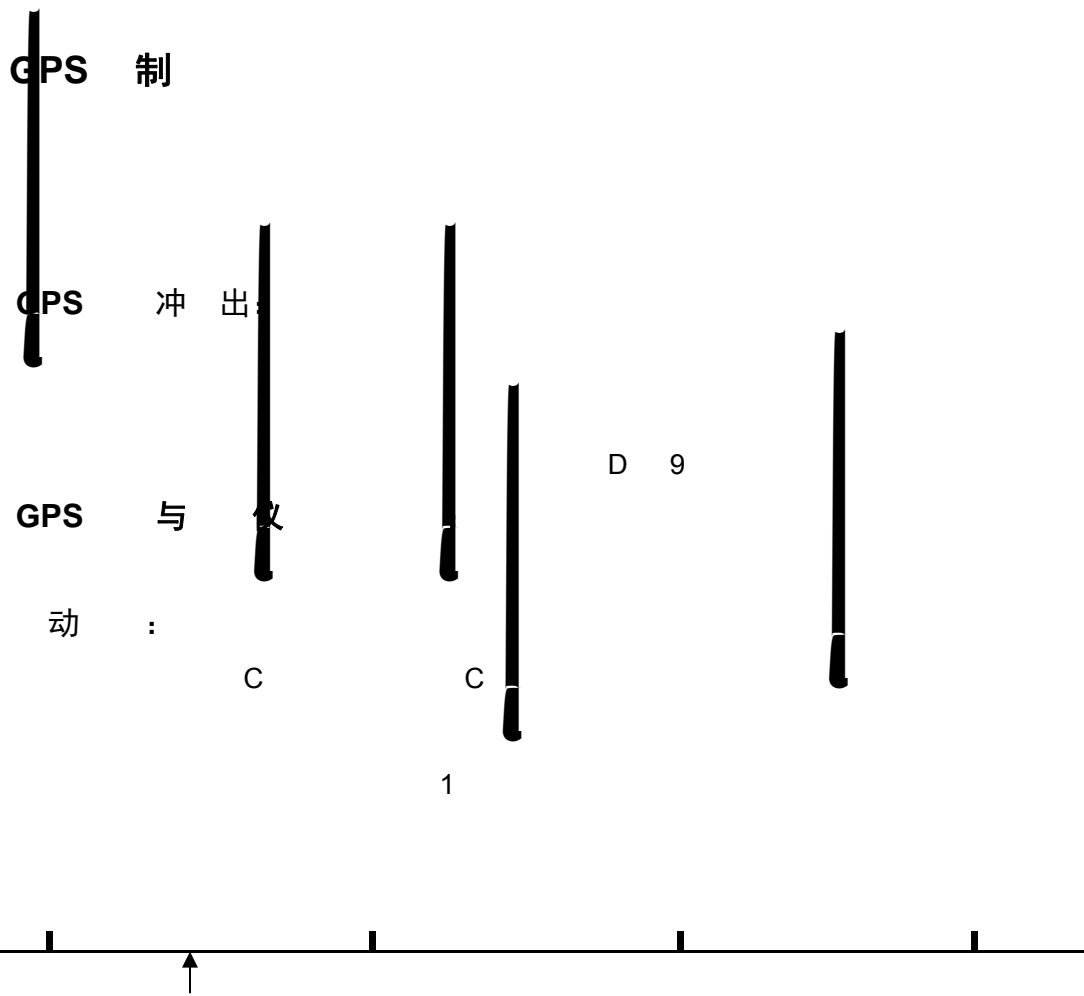
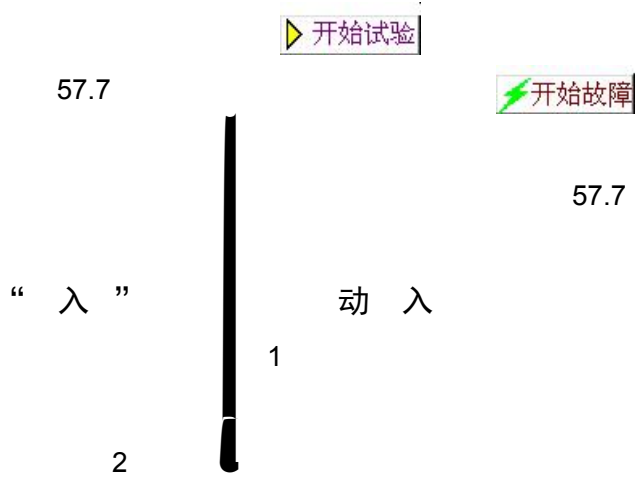
Vf

57.7V

2.

1

二

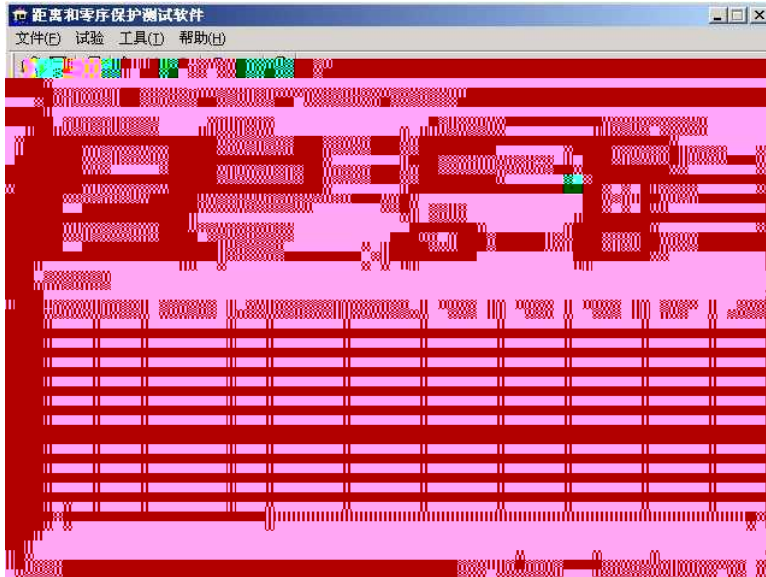


+

保

110

-
-
-
-
-



—

参

2 10

15 25

57.7 0

0.5 0

发

c

GPS

偿

/ 0/ 1

保



1

2

3

20 40

57

20 30

57

4

0.5 1.0

0

0.2 0.7 1.2

0.95

1.05

0.95

1.05

5

6

7

倍

0.8 0.95 1.05 1.2

0.95 1.05 0.8 1.2

保

测试项目 | 距离保护 | 零序保护 | 工频变化量 | 试验参数

零序整定值

段	零序定值 (A)	试验时间 (S)	整定时间 (S)	故障方向
<input checked="" type="checkbox"/> I	5.000	0.200	0.000	正向
<input checked="" type="checkbox"/> II	4.000	0.700	0.500	正向
<input checked="" type="checkbox"/> III	3.000	1.200	1.000	正向
<input type="checkbox"/> IV	2.000	1.700	1.500	正向
<input type="checkbox"/> V	1.000	2.200	2.000	正向

短路计算方法

电压恒定方式 故障相电压 V 故障相电压角 °

阻抗恒定方式 故障相阻抗 Ω 故障相阻抗角 °

故障类型

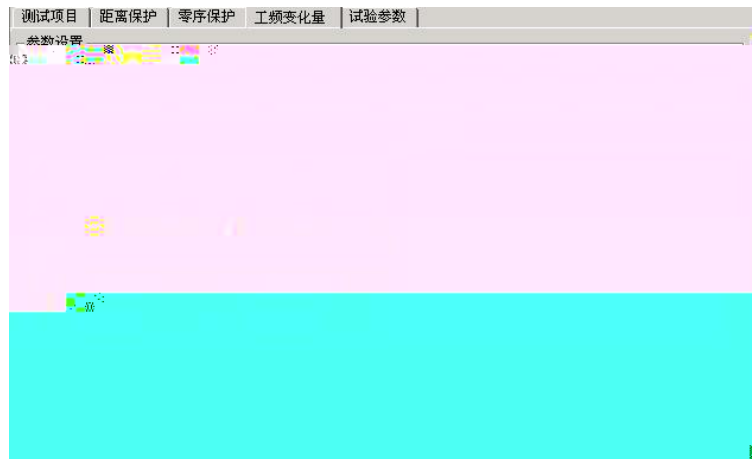
A相接地 B相接地 C相接地

试验电流倍数

1.200 1.050 0.950 0.800

变化

元件 值

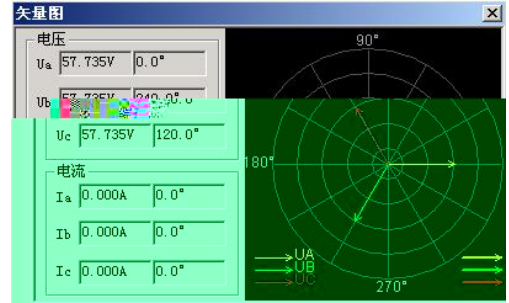


0.9 1.1
=1.2

=0.9

=1.1

10 20A



—
—

A B C
A B C

A B C

压

试验结果										
序号	状态	测试项目	段	短路倍数	故障类型	跳A	跳B	跳C	重合	永跳
1	☆	相间距离	I	0.900	AB相短路					
2	☆	相间距离	I	1.100	AB相短路					
3	☆	相间距离	II	0.900	AB相短路					
4	☆	相间距离	II	1.100	AB相短路					
5	☆	相间距离	III	0.900	AB相短路					
6	☆	相间距离	III	1.100	AB相短路					
7	☆	接地距离	I	0.900	A相接地					
8	☆	接地距离	I	1.100	A相接地					
9	☆	接地距离	II	0.900	A相接地					

0.95 1.05
1.05
0.95 1.05

0.95

0.8 1.2

A B C

A B C



C AC BC C A B
C A
0.2

:

1.

X

R

0

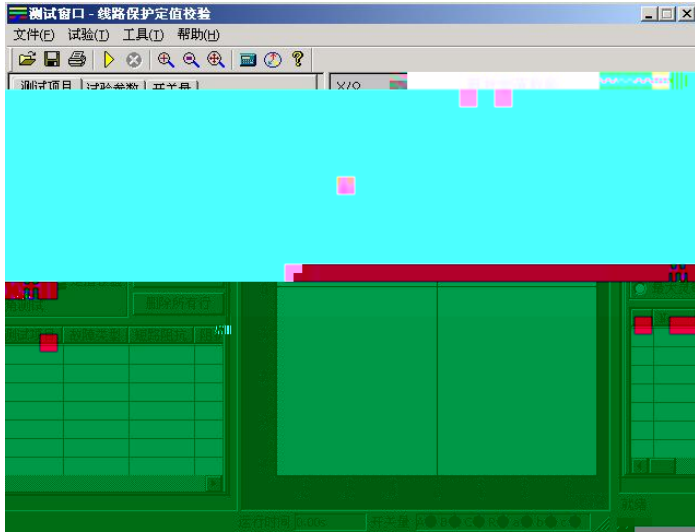
XX1 XX4 XD1 XD4

2.

十五 保

/

-
-



参

偿



57.735 0A

测试项目	试验参数	开关量
零序补偿系数		
表达方式	<input type="text" value="XL"/>	额定值 (V)
幅值	<input type="text" value="0.667"/>	额定电压
相角	<input type="text" value="0.0"/>	<input type="text" value="57.735"/>
时间 (s)		
故障前时间	<input type="text" value="2.000"/>	U _α 输出
试验间断时间	<input type="text" value="0.500"/>	U _α = <input type="text" value="抽取电压"/>
故障触发方式		
抽取电压值	<input type="text" value="0.000"/>	参考相
<input type="text" value="时间控制"/>		U _a 相位
PT、CT安装位置		
PT	<input type="text" value="母线侧"/>	开关断开后幅值
CT		<input type="text" value="0.000"/>
		开关断开后相位差
		<input type="text" value="0.0"/>

PT、CT 位

C

A B C

C

UX 出

+3 0 -3 0 +√ 3 0 -√ 3 0



A B C

A B C

A B C

A B C

值

0.95

1.05

0.95

0.8

1.2

1.05

=



XX1 XX4 XD1 XD4



0.95 1.05

=

0.95

1.05

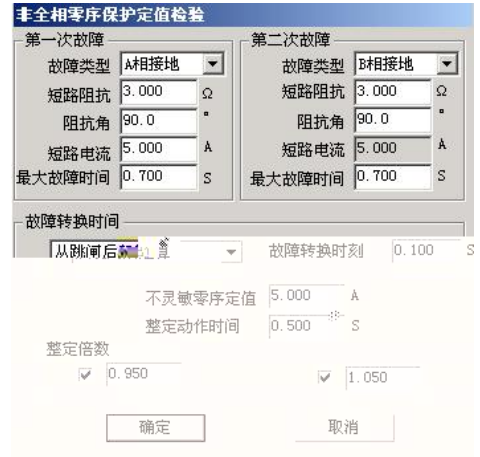
值

Z/T 动作

-

动 及 加

全保值

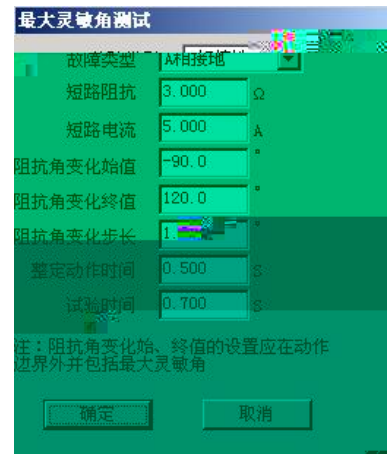


0.95 1.05

变化元件值

0.9 1.1 = 1.1 = 0.9 = 1.2

10 20A



二

及 加

•

•

•

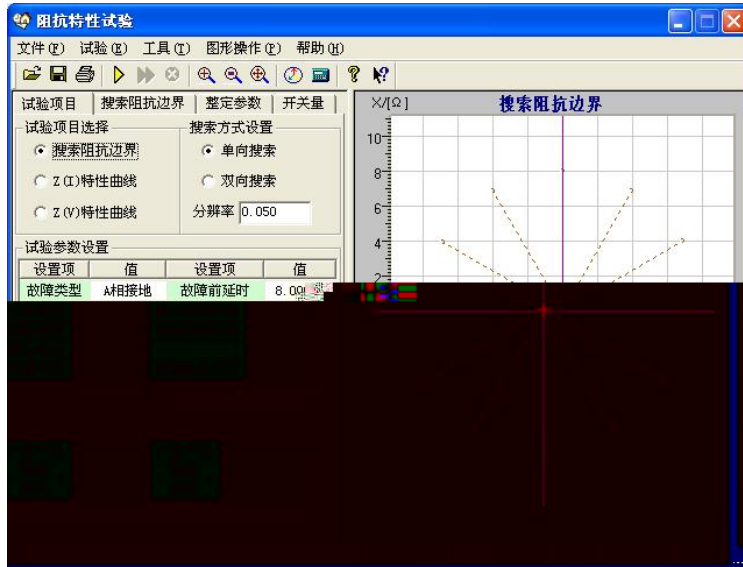
0.2

0.2

0.2

3

十六

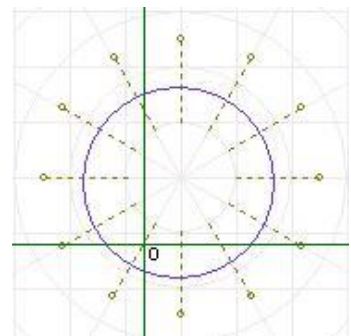


发
动作

偿
动 参

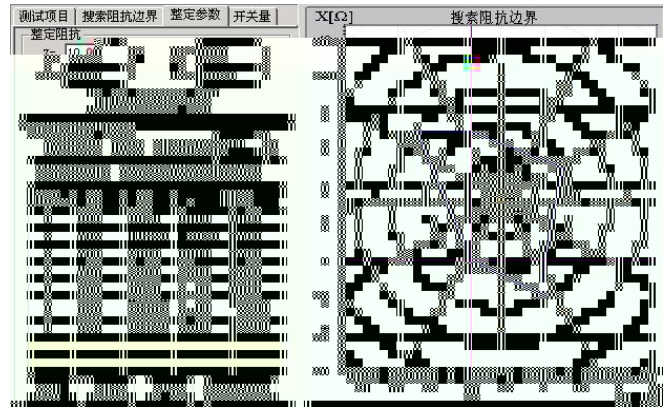
中

半

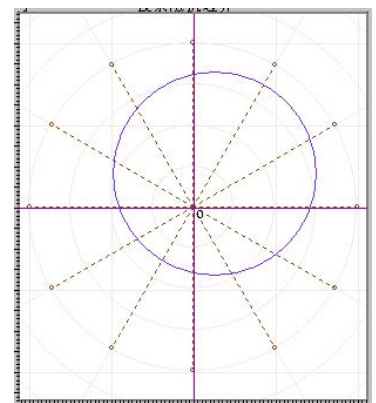


制

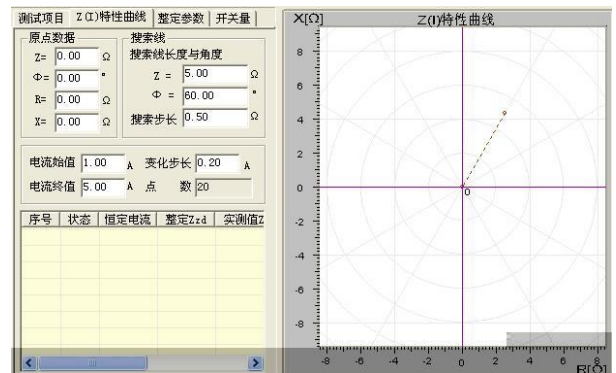
1 1 1
1 0 0



制



参



0

十七

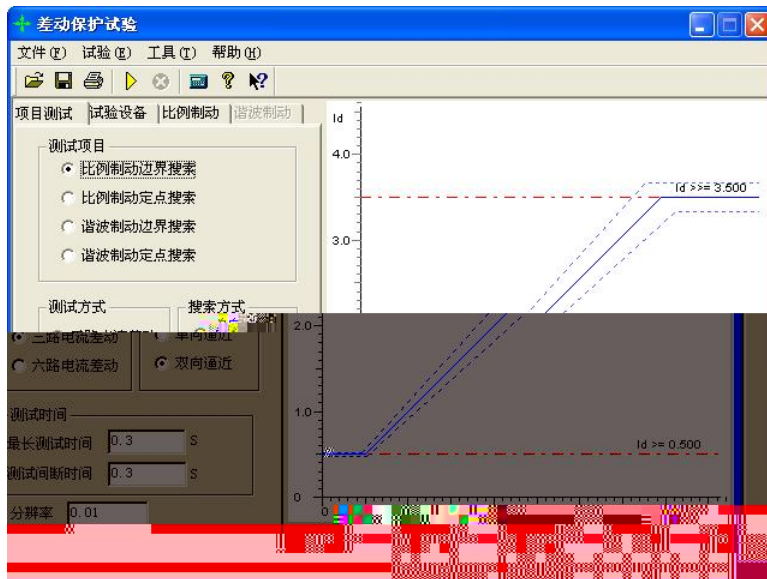
动保

-
-
-
-
-
-
-
-
-

A

2 7

3



3



1.

“ ”

IA

IB

IC

单 :

双 :

分 :

0

-11

-1

0

C

项目测试		试验设备	比例制动	谐波制动
	高压侧	低压侧		
额定容量MVA	100.000	100.000		
额定电压KV	110.000	11.000		
额定电流A	524.860	5248.64		
CT变比	40.000	400.000		
平衡系数	1.000	0.800		
接线方式	Y	△-11		
设置方式	直接设置平衡系数			
相位调整	高压侧			
整定值				
差动动作门限值	2			
差动动作速断值	10			
动作时间整定值	0.1			
计算公式				
<input type="radio"/> 常规差动	<input checked="" type="radio"/> 微机差动			
$I_r = \max\{ I_h , I_l \}$				
$I_d = I_h + I_l$	$k =$	2		
角度差 (I_d, I_r) =	45°			

位

/ A /
/ A /

C -978

A

I_r、I_d 公

$$= \frac{A}{k}$$

$$= \frac{A}{k} + \frac{A}{k}$$

B



例制动

项目测试 (试验设备 比例制动)		I _d
	制动电流 (I _r)	差动电流 (I _d)
电流始值	0.500	0.000
电流终值	6.000	4.000

义

2

2

3

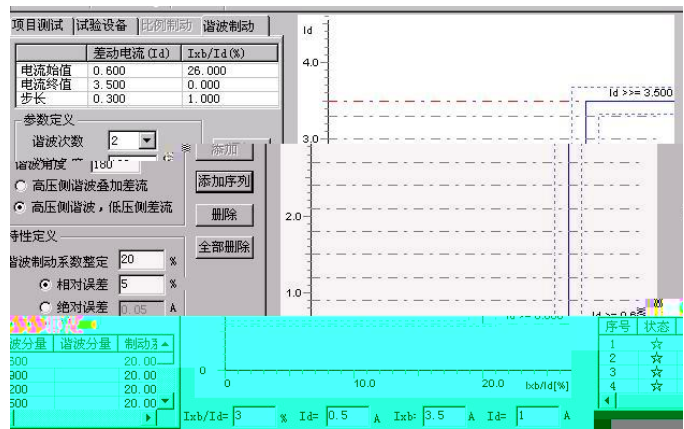
3

4

制动

/

/

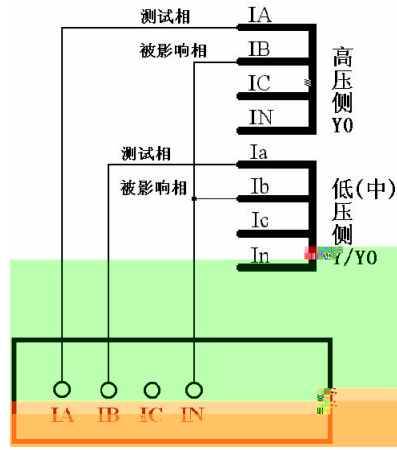
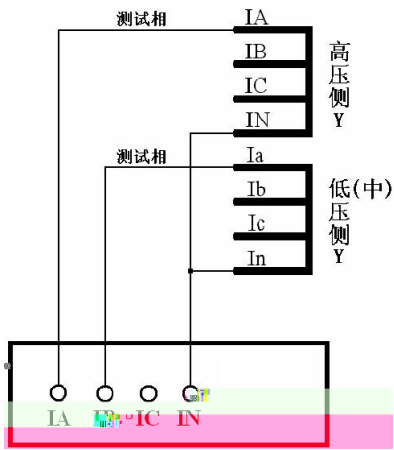


义

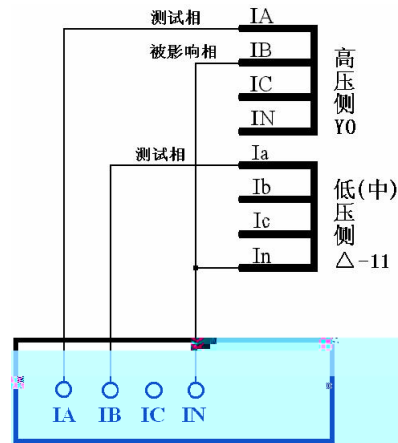
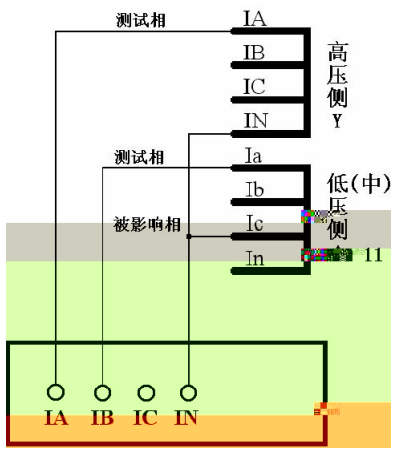
二

三 动

1 Y Y0 / Y Y0



2 Y Y0 / -11



3 Y Y0 / -1



北京 : C -141B, -200B 列 (压侧 位)

南 : -641 (双 变, / -11, 压侧 位)

南 : -621/622 (三 变, / / -11-12, 压侧 位)

$$1=1.732 \quad 2=1.732 \quad 2 \quad C \ 2/ \quad 1 \quad C \ 1$$

$$3= 3 \quad C \ 3/ \quad 1 \quad C \ 1$$

南 : **PST-1200** (三 变, Y/Y/ Δ -11-12, 压侧 位)

$$= 1+2+3 \quad = \quad 1 \quad 2 \quad 3$$

$$1=1 \quad 2= 2 \quad C \ 2/ \quad 1 \quad C \ 1$$

$$3= 3 \quad C \ 3/ \quad 1 \quad C \ 1$$

南 **ISA** 列 (三 变, Y/Y/ Δ -11-12, 压侧 位)

$$= 1+2+3 \quad = \quad 1 \quad 2 \quad 3$$

$$1=1.$$

南 C -9671 (双 变, / -11, 压侧 位)

南 C -978, 985 列 (双 变, / -11, 低压侧 位 , 压侧 修)

$$1=1 \quad 2= 1/ \quad 2= 2 \quad C \ 2/ \quad 1 \quad C \ 1$$

十八 动

A B

动作

20

20

入 与动作

7

D



1、

2、

0

1

“ 压侧 叠加 ” 出

“ 压侧 ， 低压侧 ” 出

0

)

B

0

)

A

0

A1

B1

A1/

B1

十九

6-35KV

保

6 35

-
-
-
-
-
-

定值名	整定值	整定时间
<input type="checkbox"/> 速断保护	10.00 A	0.00 s
<input type="checkbox"/> 延时速断保护	8.00 A	0.50 s
<input type="checkbox"/> 定时限过电流	6.00 A	1.00 s
<input type="checkbox"/> 零序电流保护	0.10 A	0.10 s
<input type="checkbox"/> 重合闸		1.00 s
<input type="checkbox"/> 延时速断后加速		
<input type="checkbox"/> 过流后加速		
<input type="checkbox"/> 低电压闭锁电流	60.00 V	
<input checked="" type="checkbox"/> 低频保护	48.50 Hz	0.50 s
<input checked="" type="checkbox"/> 滑差闭锁	3.00 Hz/s	
<input checked="" type="checkbox"/> 低电压闭锁低频	50.00 V	
<input type="checkbox"/> 功率方向	-45.00°	

电压	幅值	相位
UA	57.735V	0.0°
UB	57.735V	240.0°
UC	57.735V	120.0°

电流	幅值	相位
IA	0.000A	0.0°
IB	0.000A	0.0°
IC	0.000A	0.0°

试验结果	序号	状态	定值名	试验相	整定值	整定时间	动作值	动作时间	重合闸时间	加速跳时
------	----	----	-----	-----	-----	------	-----	------	-------	------

一
三

保 : 、 、

测试相	试验参数
<input checked="" type="checkbox"/> A	故障前延时: 0.500 s
<input checked="" type="checkbox"/> B	试验间断时间: 0.500 s
<input checked="" type="checkbox"/> C	故障线电压: 30.000 V
	灵敏角: -45.000°
	分闸: 0.010 A

:

A B C

压

AB BC CA

电压	
UA	57.735V 0.0°
UB	57.735V 240.0°
UC	57.735V 120.0°

电流	
IA	0.000A 0.0°
IB	0.000A 0.0°
IC	0.000A 0.0°

当前频率

分

0.01

保

A

A

重合闸参数设置

试验参数	
故障相	A相
故障电流	7.200 A
故障电压	30.000 V
灵敏角	0.000 °
故障前延时	25.000 s
最大故障时间	1.200 s

说明

开出1接至保护装置的断路器位置
开出2接至保护装置的重合闸闭锁
信号输入端

确定 取消

、 压、

前

0.2

15 25

:

“ ”

加 、 加

1

2

3

4

2

低 压

AB

AB

A B

C

AB

BC

CA



低 保

下 前

初 压、三

100

初 、

50

0.5

45

变化 df/dt

0.1

0.01 /

0.2

5

47

低 压 低

低频保护参数设置

试验参数	
频率下滑前延时	3.000 s
初始线电压	100.000 V
电压角	30.000°
三相电流	2.000 A
初始频率	50.000 Hz
终止频率	47.000 Hz
df/dt	0.200 Hz/s

确定 取消

功

45

45

45



0

0

90°

压

90

A

A

0

B

C

0

A

BC

90

分别

1: 串 信口

232

C 1

C 1

C 1

19200

C 1

C 1

C 1

B- -

B

C 1

B

B

B

B

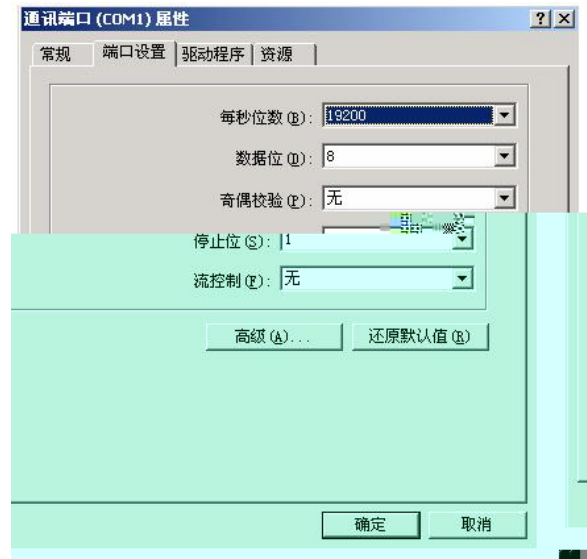
C702

C

2:

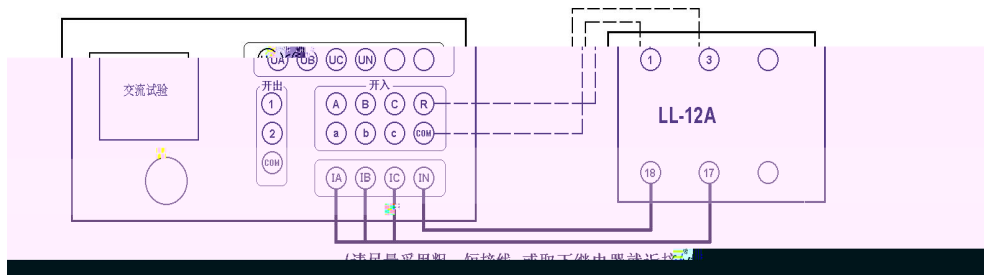
U

动



3:

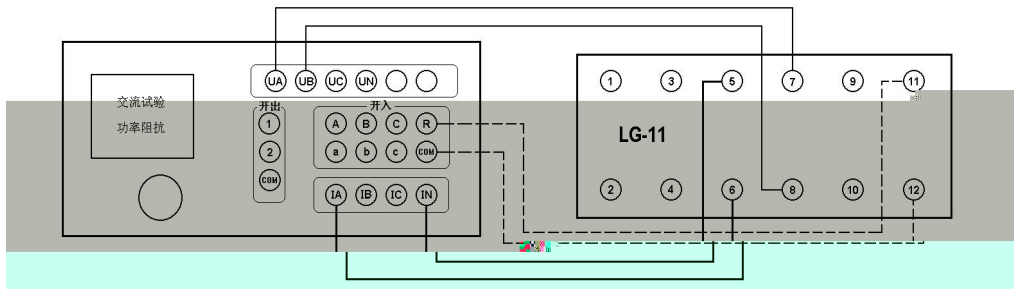
1、交 压 / / 反



2、 压 /

3、

4、功



(3) 动

20

(4) 作

0.5

100

5、

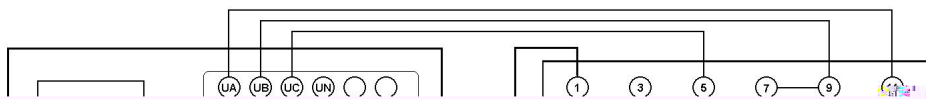
(1)

5A(1A) 0.7
 , 1 2 1 2
 D E D
 E

(2)

= ()

(3) “ ”



6、

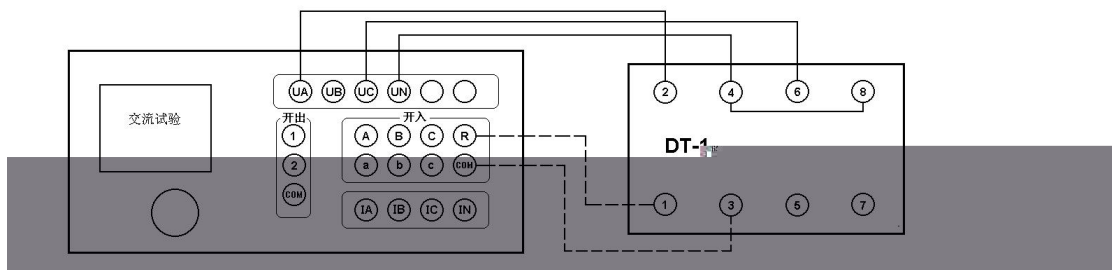
(1) 两 关

2 6

2 4

(2) 动作

(3) 动作、 压

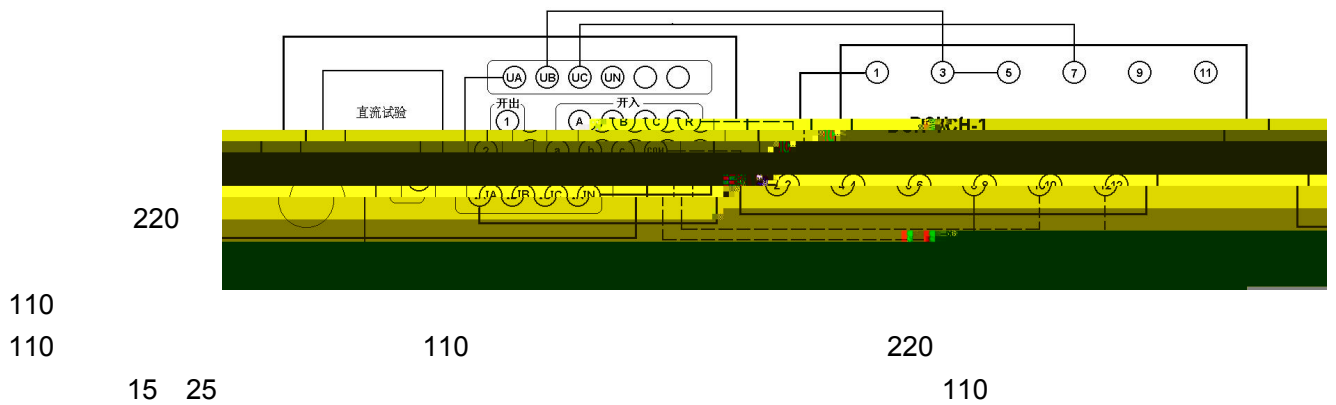


7、低

△ △

8、

(1) 一：（ 于 C 件 作）

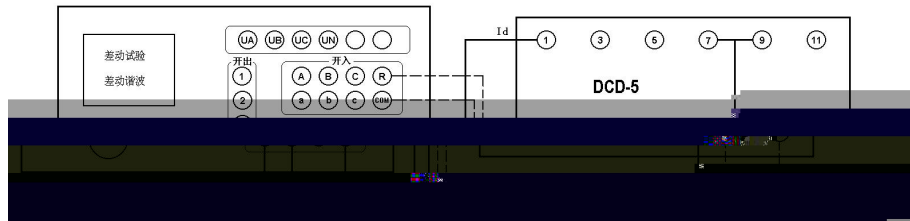


(2) 二：（ 于 C702 单 作）

B 110 A AB 220 A 110
15 25 2 B 2 7 -110 220

9、 动

(1) 助



⋮

10 DCD 2 A IA 7 IB 9 IN 1 A
 +COM 12 3 5 6 8

(3) 二 制动

D

(4) 制动

D

4:

务

(1)

				23	14				
	C702	7		(C702)	A	B	C	A	B
C									
压				60					0.2
		60		A					
					5A				0.2
			5A						

(2)

2 A
10A

(3) 务